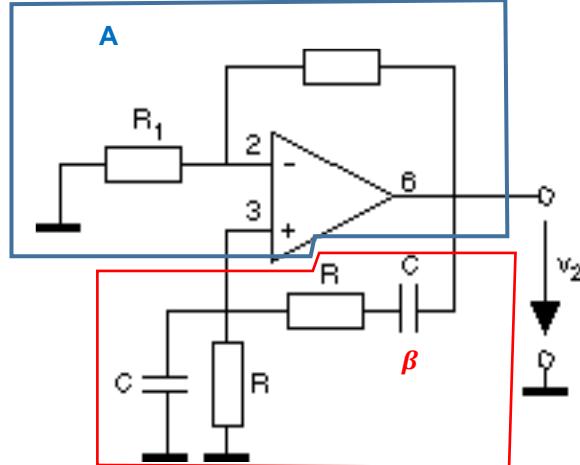
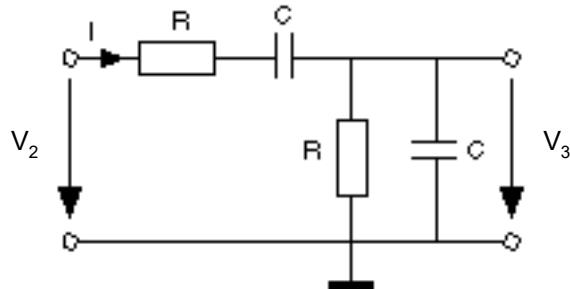


TP5 : Oscillateurs

On se propose d'étudier la réponse de l'oscillateur ci-dessous composé d'un réseau déphaseur β et d'un amplificateur non-inverseur A:



Le réseau déphaseur β (cellule de réaction positive de l'oscillateur)



1. Fonction de transfert: $\underline{\beta(j\omega)} = \underline{v_3/v_2}$

$$\beta(j\omega) = \frac{Z_2}{Z_1 + Z_2} \text{ avec (formulaire d'impédance) } Z_1 = \frac{1 + j\omega RC}{j\omega C}, \quad Z_2 = \frac{R}{1 + j\omega RC}$$

$$\Rightarrow \beta(j\omega) = \frac{j\omega RC}{1 + 3j\omega RC + (j\omega RC)^2} \ (*)$$

Le dénominateur est un **polynôme du second degré** en $j\omega RC$. Il suffit donc d'en calculer les racines pour le réduire à un produit de 2 facteurs du 1^{er} degré et obtenir la forme canonique de β .

En effet, si on fait le changement de variable $X = j\omega RC$, le dénominateur devient $X^2 + 3X + 1$ dont les racines sont $x_1 = -\frac{3+\sqrt{5}}{2} = -2.62$ et $x_2 = -\frac{3-\sqrt{5}}{2} = -0.38$ et donc :

$$(j\omega RC)^2 + 3j\omega RC + 1 = (j\omega RC + 2.62)(j\omega RC + 0.38) = \underbrace{2.62 \times 0.38}_{=1} \left(1 + \frac{j\omega RC}{2.62}\right) \left(1 + \frac{j\omega RC}{0.38}\right)$$

$$\Rightarrow \beta(j\omega) = \frac{j\omega RC}{\left(1 + j\frac{\omega RC}{2.62}\right)\left(1 + j\frac{\omega RC}{0.38}\right)} = \frac{j\omega RC}{\left(1 + j\frac{\omega RC}{2.62}\right)\left(1 + j\frac{\omega RC}{0.38}\right)}$$

Nous avons donc un zéro et deux pôles : $\omega_z = \frac{1}{RC}$; $\omega_{p1} = \frac{0.38}{RC}$ et $\omega_{p2} = \frac{2.62}{RC}$

2. Donner la valeur de RC pour que la fréquence d'oscillation soit égale à $f_0 = 1\text{kHz}$

D'après le critère d'oscillation de Barkhausen, à la fréquence d'oscillation nous devons avoir :

$$|A(j\omega_0) \cdot \beta(j\omega_0)| = 1 \text{ et } \text{Arg}[A(j\omega_0) \cdot \beta(j\omega_0)] = 0.$$

Or $\text{Arg}[A(j\omega_0)] = 0$ (Ampli non-inverseur). $\text{Arg}[\beta(j\omega_0)]$ doit donc être nul.

D'après (*): $\text{Arg}(\beta(j\omega_0)) = \frac{\pi}{2} - \text{Actg}\left(\frac{3\omega_0 RC}{1-(\omega_0 RC)^2}\right) = 0 \Rightarrow \omega_0 RC = 1$

Et donc

$$RC = \frac{1}{2\pi f_0} = 159 \mu\text{s}$$

Dans ce cas les zéro et pôles sont: $f_z = f_0 = \frac{1}{2\pi RC} \approx 1\text{ kHz}$; $f_{p1} = 0.38\text{ kHz}$ et $f_{p2} = 2.62\text{ kHz}$

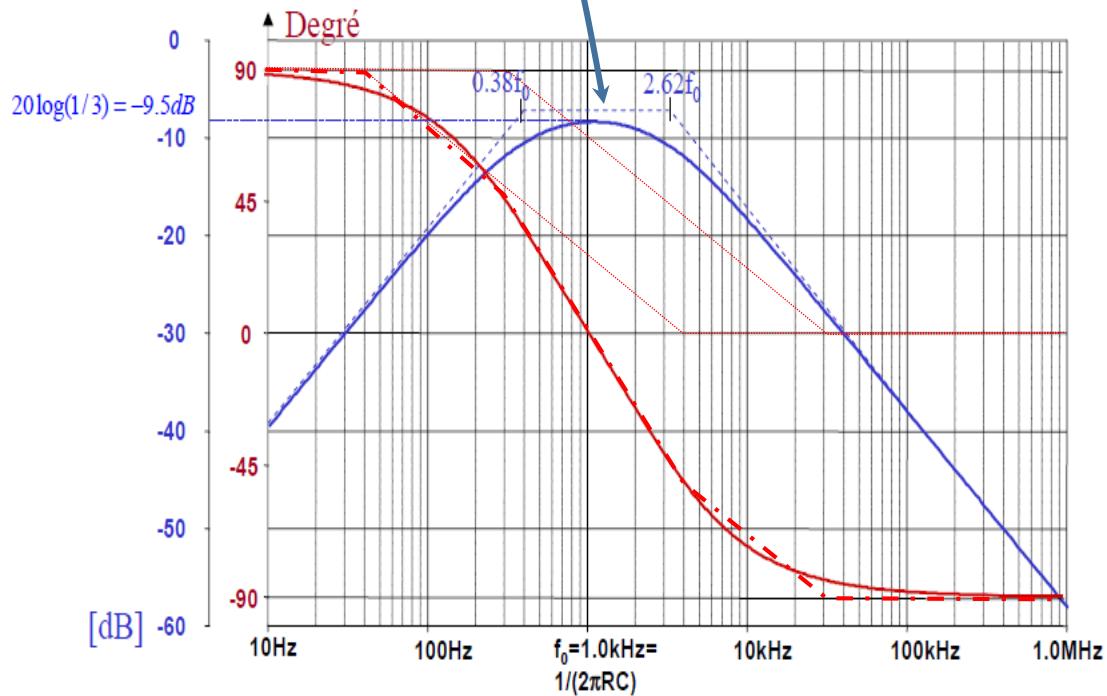
1. $|\beta(j\omega_0)|$ à la fréquence d'oscillation ?

Avec $\omega_0 RC = 1$, (*) $\Rightarrow |\beta(j\omega_0)| = \left| \frac{j}{1-3j-1} \right| = \frac{1}{3}$ (ou -9.54dB)

2. Diagramme de Bode en phase et en amplitude

La valeur maximale du diagramme de Bode (asymptote verticale) est:

$$A_0 = \text{Max} \left| \frac{\frac{j\omega}{\omega_z}}{1 + \frac{j\omega}{\omega_{p1}}} \right| = \left| \frac{\omega_{p1}}{\omega_z} \right| = 0.38 (\text{ou } -8.4\text{dB})$$



3. Choisir R et C de façon à ce que le courant I ne dépasse jamais 1 mA

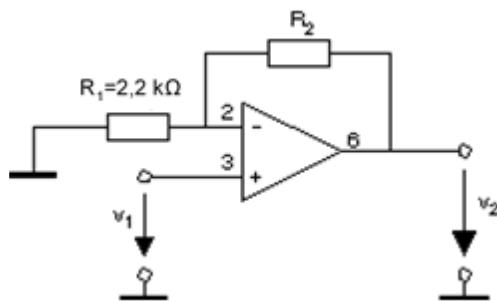
Le courant dans le déphasageur augmente pour atteindre son maximum quand son impédance équivalente diminue pour atteindre son minimum. D'après le schéma ceci correspond à $Z_c \rightarrow 0$ c.à.d. quand la fréquence est très grande. L'impédance du déphasageur devient dans ce cas équivalente à R.

Nous avons donc $V_{2,\max} = 15 \text{ V}_{\text{crête}} = RI_{\max} \Rightarrow R = 15 \text{ k}\Omega$

Sachant que $RC = 159 \mu\text{s}$, ceci nous donne aussi la valeur de C : **C = 10 nF**

4. Mesure des courbes de réponse en amplitude ...

L'amplificateur non inverseur de gain A



5. Donner le gain de l'amplificateur $A = v_2/v_1$ en fonction de R_1 et R_2 $A = 1 + \frac{R_2}{R_1}$

6. Donner la condition sur la valeur de R_2 pour amorcer l'oscillation ainsi que sa valeur à l'équilibre.

D'après le critère d'oscillation de Barkhausen, à la fréquence d'oscillation nous devons avoir :

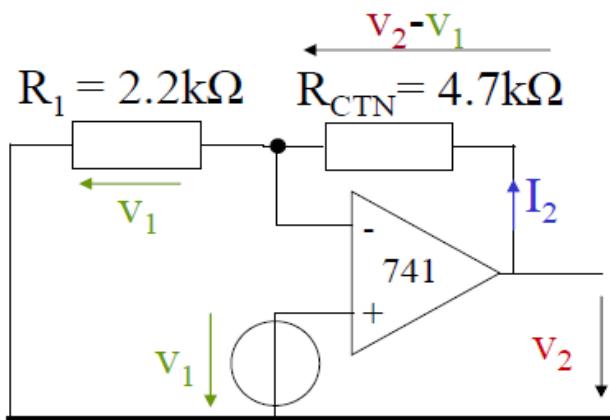
$$|A(j\omega_0)\beta(j\omega_0)| = 1 \text{ or } |\beta(j\omega_0)| = 1/3 \text{ et donc } A(j\omega_0) = 3 \text{ ou encore } R_2 = 2 R_1$$

En pratique cependant :

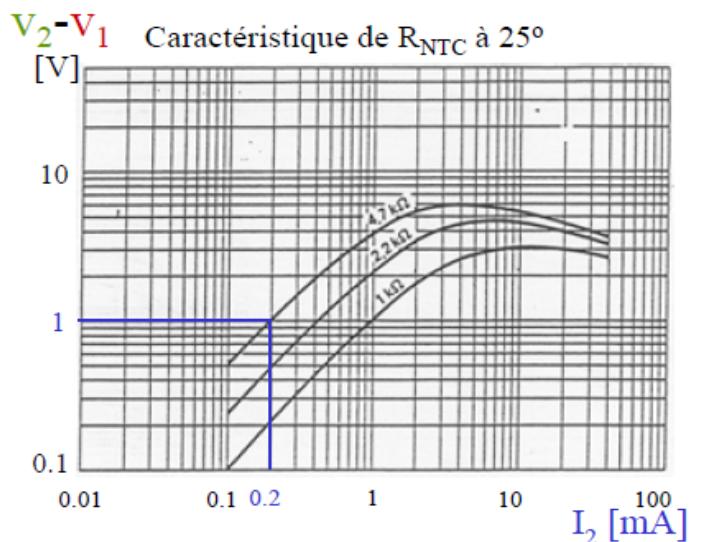
- on choisit $|A(j\omega_0)\beta(j\omega_0)| > 1$ pendant la phase transitoire (amplitude trop faible) pour amorcer l'oscillation quelles que soit les conditions (variations de température, tension ...) et donc $R_2 > 2 R_1$. Pour un $R_1 = 2.2 \text{ k}\Omega$ → cela donne **$R_2 > 4.4 \text{ k}\Omega$** .
- Puis on ajoute un mécanisme non-linéaire qui fait diminuer $|A(j\omega_0)\beta(j\omega_0)|$ lorsque l'amplitude des oscillations augmente, celle-ci s'ajustant alors automatiquement à la valeur donnant $|A(j\omega_0)\beta(j\omega_0)| = 1$ à l'équilibre. **R_2 doit donc diminuer à $4.4 \text{ k}\Omega$ en régime établi.**

7. Doit-en choisir une RNTC ou une RPTC.

Quand l'amplitude des oscillations augmente, la puissance dissipée dans les résistances augmente et donc leur température aussi. Or d'après la question précédente, on veut que la R_2 diminue. On doit donc choisir **une RNTC (résistance dont la valeur diminue avec la température) pour R_2** .

Exemple d'implémentation :

$$A_u \approx \left(1 + \frac{R_{CTN}}{R_1}\right)$$



On remarque que R_{NTC} pour des faibles amplitudes ($1\text{V}/0.2\text{mA}=5\text{k}\Omega$) donne un gain $A_u > 3$.

Cependant, quand l'amplitude augmente, R_{NTC} diminue ce qui donne un gain $A_u < 3$.

Pour obtenir $A_u=3$, valeur nécessaire pour un oscillateur à pont de Wien, il faut que $R_{NTC} \approx 4.4\text{k}\Omega$.